

Guide de mise en place du H501S



Félicitation pour l'achat de votre nouveau produit Hubsan H501S !

Lisez attentivement l'intégralité du contenu de ce manuel pour utiliser pleinement et bien comprendre le fonctionnement du produit.

Introduction

Merci pour l'achat de votre produit HUBSAN.

Le quadricoptère est un modèle complet et facile à utiliser. Lisez le manuel et suivez attentivement toutes les instructions. Assurez-vous de conserver le manuel pour l'entretien de routine et autres réglages.

Ce quadricoptère RC n'est pas un jouet, mais un produit high-tech. Il faut lire attentivement ce manuel avant d'utiliser ce produit. Toute utilisation abusive de ce produit peut entraîner des blessures. Soyez conscient de votre sécurité personnelle et de celle d'autrui.

Sécurité

Le quadricoptère se déplace à grande vitesse, ce qui pose un certain degré de dangerosité. Les pilotes sont responsables de toutes leurs actions (dommages ou blessures) causées par la mauvaise utilisation de leur drone. Choisissez un grand espace, ouvert, sans obstacles.

Ne pas utiliser le drone à proximité des bâtiments, des foules de gens, des câbles à haute tension, ou des arbres pour assurer la sécurité de vous-même, des autres et de votre drone.

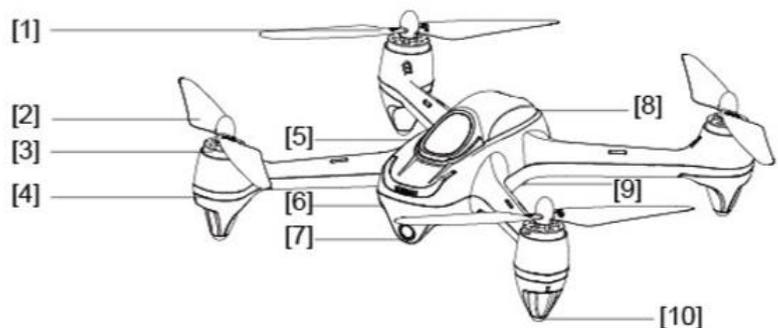
Rechargement de la lipo

LES REGLES DE PRUDENCE AVEC LES LIPOS:

- 1) Ne jamais laisser une batterie en charge sans surveillance.
- 2) Ne jamais charger une lipo juste après l'avoir utilisée mais attendre au minimum 20 minutes.
- 3) Ne jamais charger une lipo près d'une source de chaleur ou de produits combustibles.
- 4) Ne jamais attendre qu'une lipo soit complètement vide pour la recharger.
- 5) Si une lipo se déforme, enfle, suinte, débranchez d'abord le courant puis retirez la lipo délicatement, trempez la dans l'eau fortement salée toute une nuit et jetez là dans un endroit approprié, elle est potentiellement dangereuse.
- 6) Ne pas stocker des batteries chargées trop longtemps, elles risquent de se détériorer. Préférez les stocker aux 3/4 vides.
- 7) Ne pas stocker les lipos près d'une source de chaleur ou dans un endroit accessible aux enfants. Donc si vous utilisez vos lipos avec en tête le respect de ces quelques règles simples et si vous accordez l'importance qu'il faut à la sécurité vos lipos ne vous poseront pas de problème.

Présentation du drone H501S

1. Hélice B
2. Hélice A
3. Moteur
4. Indicateur LED
5. Fuselage supérieur
6. Fuselage inférieur
7. Caméra HD 1080
8. Compartiment batterie
9. Compartiment carte SD
10. Train atterrissage



Statut des LED

A l'allumage du drone ==> 4 LED blanche vont clignoter

Calibration du compas ==> 4 LED rouge vont clignoter

Durant le vol ==> 4 LED vont clignoter simultanément, (2 blanches à l'avant) et à l'arrière, les LED seront :

Jaune ==> pour le vol classique

Verte ==> pour le vol en GPS

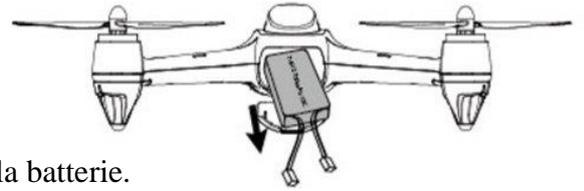
Bleue ==> lorsque le drone retourne à son point de décollage (RTH)

Rouge ==> batterie faible

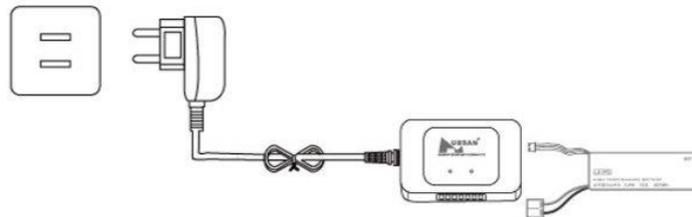
Une fois que les LED clignotent en rouge à l'arrière, il faudra donc atterrir au plus vite.

Installation de la batterie

Pour recharger la batterie, vous n'avez qu'à la retirer de son compartiment et à la brancher à son chargeur.

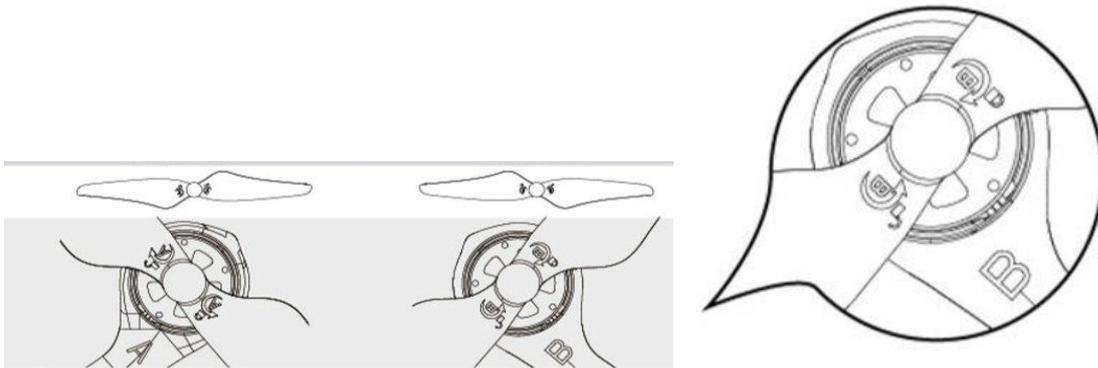


Il faut compter environ 150 minutes pour la charge totale de la batterie.



Branchement de la batterie sur le chargeur (fourni avec votre drone).

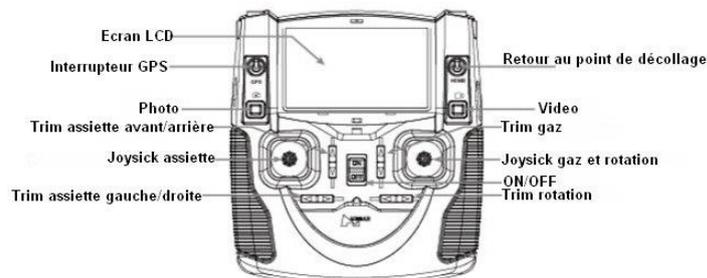
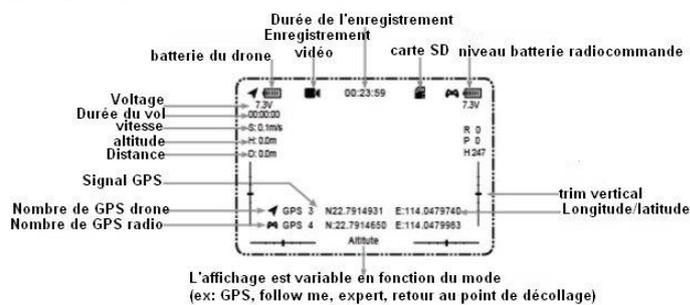
Installation des hélices



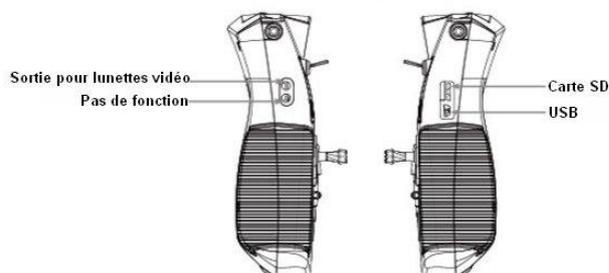
Vous pouvez remarquer que vous avez reçu des hélices A et des hélices B, et que sur les bras du drone (au niveau des moteurs) vous pourrez trouver les mêmes inscriptions A et B.

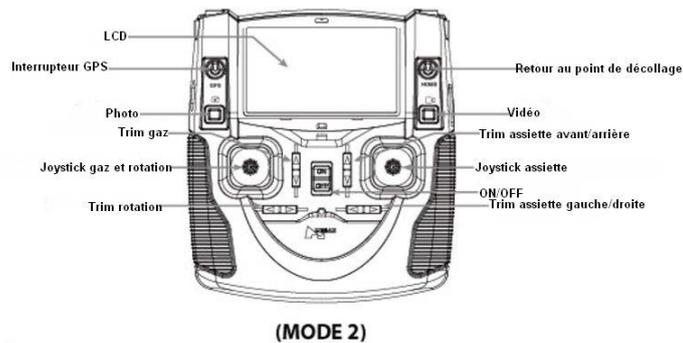
Veillez donc à bien mettre les hélices A sur les moteurs A et pareil pour les B.

Radiocommande



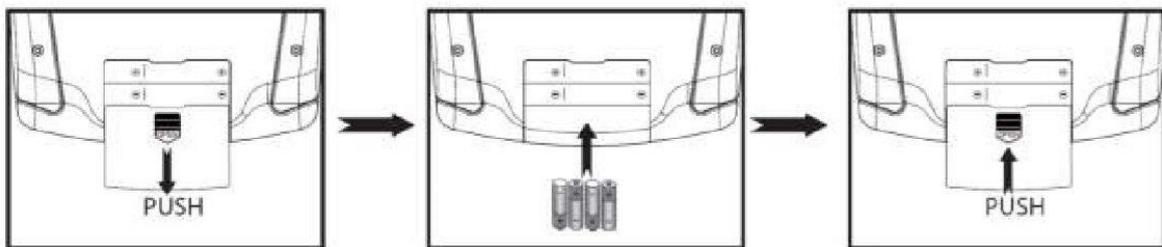
(MODE 1)





Montage de la batterie

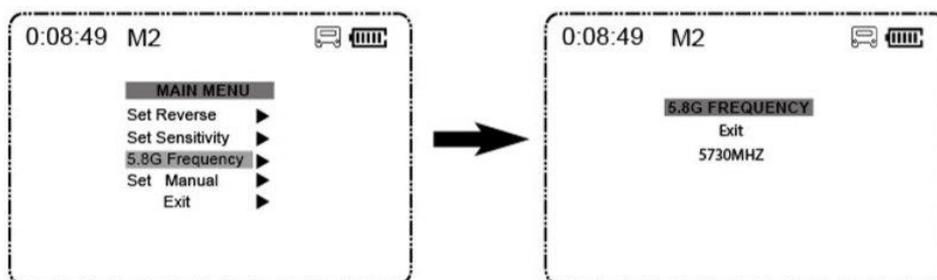
- Ne pas mélanger piles neuves et anciennes
- Ne pas mélanger différents types de batteries
- Ne pas charger de batterie non rechargeable.
- Utiliser uniquement des piles 4XAA,
- En utilisant des piles incorrectes cela peut causer des dommages.



- La vidéo s'arrête lorsque la batterie est faible.
- Lorsque la carte Micro-SD est pleine, l'enregistrement s'arrête et l'écran affiche "SD Full".
- Il est préférable d'utiliser une carte Micro-SD de plus de 4Go classe 4 (ou plus).
- Lorsque la puissance est faible, la LED rouge clignote rapidement et l'écran LCD devient noir, remplacez les par des piles neuves ou rechargées.
- Utilisez des piles 4XAA ou piles NI-MH AA.

Sélection de la fréquence du retour vidéo

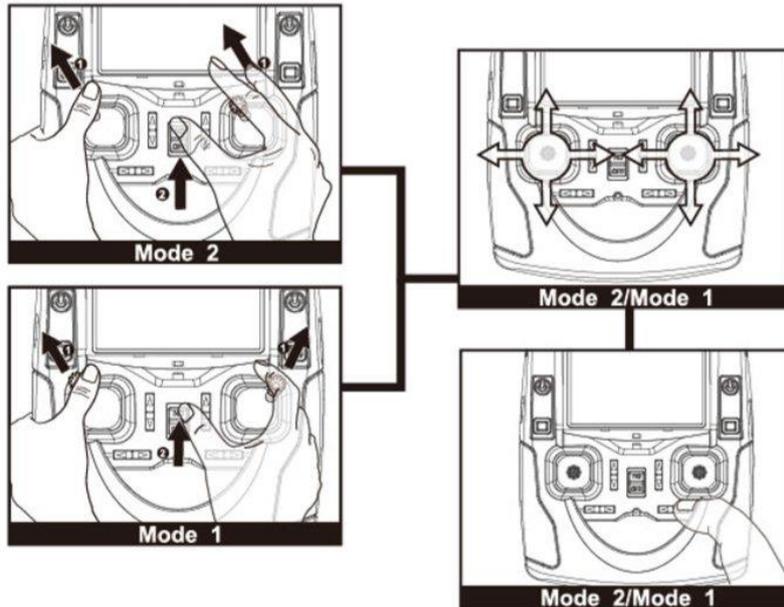
Votre émetteur va automatiquement chercher la meilleure fréquence pour assurer la transmission de vidéo. Dans le cas où il y a des interférences dans votre région, vous pouvez modifier le réglage de 5,725 à 5,945 Ghz pour obtenir une plus grande portée et une meilleure transmission vidéo. Appuyez sur le joystick d'assiette pendant 1 seconde pour entrer en mode programmation, déplacez le stick vers le haut / bas pour choisir 5.8G FREQUENCE, pousser le joystick d'assiette vers la droite et déplacez le stick vers le haut / bas pour sélectionner l'ensemble des fréquences, réglez la fréquence dont vous avez besoin en appuyant sur le stick gauche / droite. Maintenez le joystick d'assiette pendant 2 secondes pour sortir.



Passer la radiocommande en mode 1 :

Initialement, la radiocommande est configurée en mode 2 (gaz à gauche). Pour changer et basculer en mode 1 voici la marche à suivre :

Tenez les joysticks dans les coins opposés et maintenez cette position en allumant la radio (ON < OFF). Une fois la radio allumé, faites une rotation avec les deux sticks en même temps puis relâchez les manches, appuyez sur un des boutons trim jusqu'à que le voyant radio devient rouge (comme vous pouvez le voir sur le schéma ci-dessous).



Repasser en mode 2

Même opération mais en tenant les joysticks dans la position comme indiqué ci-dessus.

Procédure d'appairage de votre drone :

A l'achat de votre drone, la radiocommande sera déjà appairé à votre drone, mais si besoin, voici la procédure à suivre pour les synchroniser à nouveau :

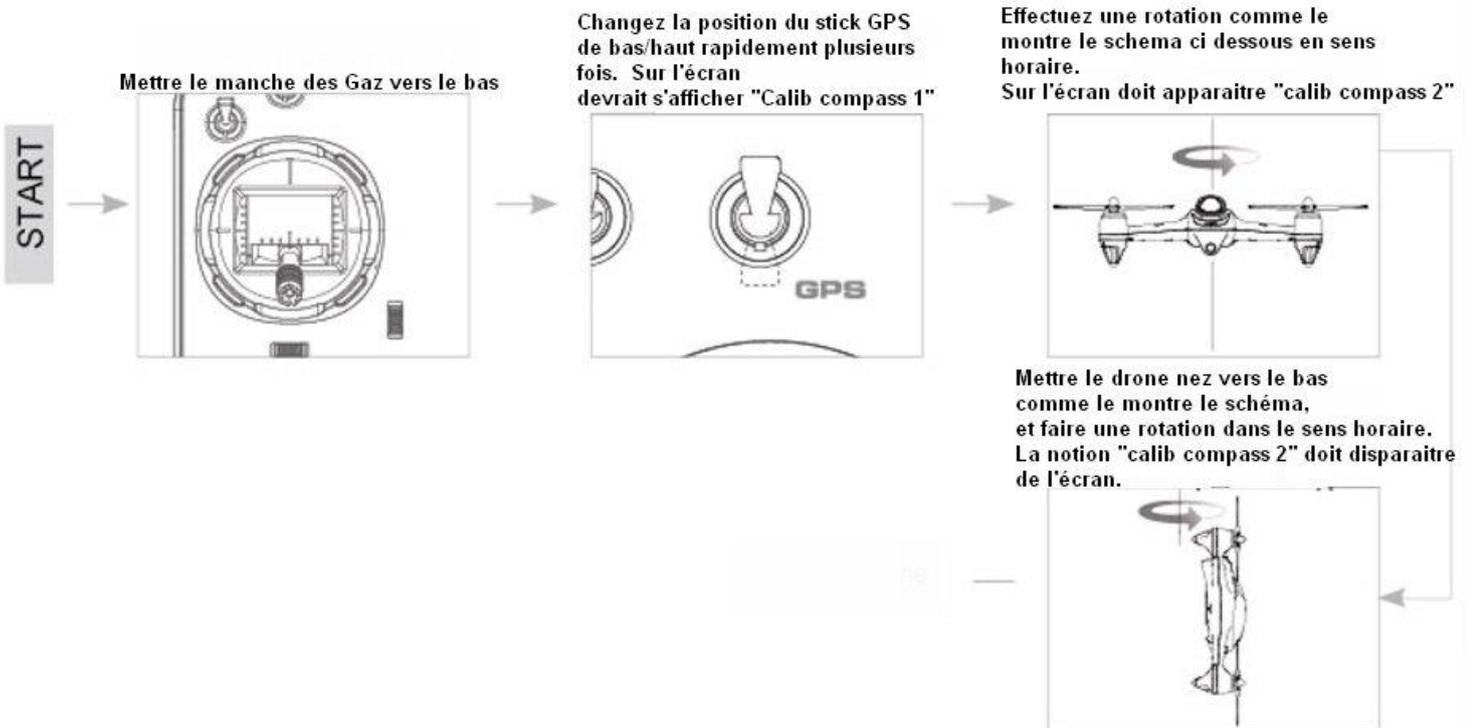
1. Maintenez le bouton «photo» appuyé tout en allumant votre radio. Une inscription « system initialize » devrait apparaitre sur votre écran.
2. Relâchez ensuite le bouton « photo » et sur l'écran devrait s'afficher « bind to plane ».
3. Allumez le drone en le plaçant juste à côté de la radio, vous devriez entendre un « bip » une fois que le drone sera appairé.

Calibration du compas

La calibration du compas sera à faire avant chaque vol, si vous souhaitez que le drone puisse fonctionner correctement.

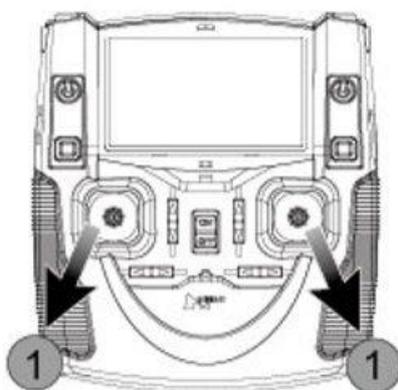
Le compas étant très sensible à l'électromagnétisme, veillez à bien vous éloigner de toutes sources qui pourraient gêner le compas de votre drone comme par exemple une structure métallique, une voie de chemin de fer...

La calibration du compas sera à faire en extérieur obligatoirement sur un terrain dégagé.



Procédure d'allumage des moteurs

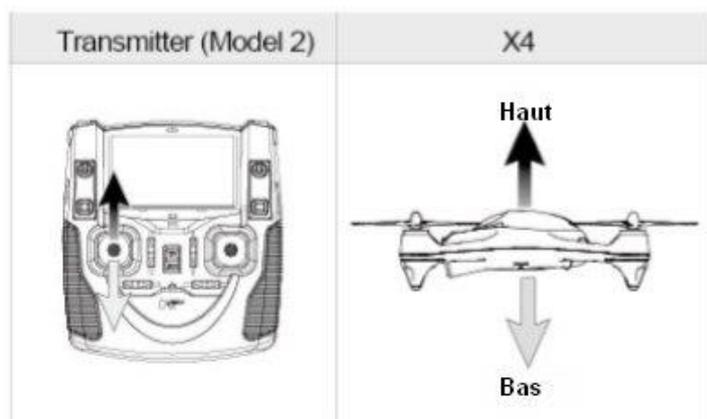
Pour allumer et éteindre la manipulation est la même, vous devez maintenir les deux sticks dans les coins en bas à l'extérieur comme le montre le schéma ci-dessous.

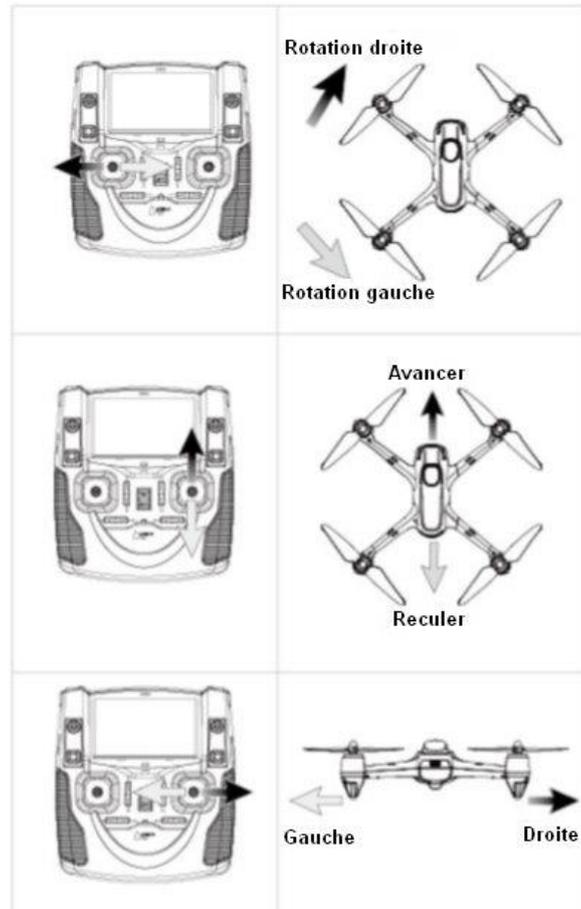


Ne pas faire cette manipulation pendant le vol pour éviter tout crash.

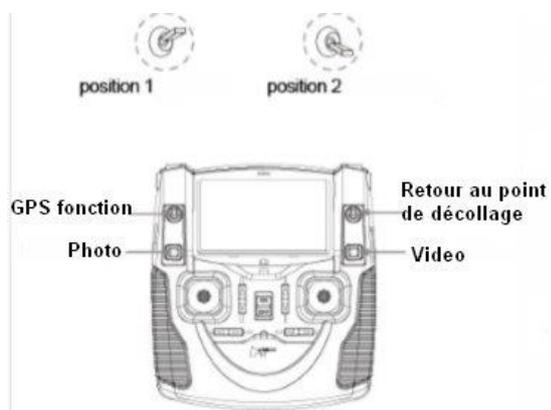
Opération de contrôle du drone en vol :

Ces opérations sont faites à partir d'une radio en mode 2, pensez donc à inverser les manipulations si vous êtes en mode 1.





Fonction GPS et retour au point de décollage



En position 1 (lorsque le **bouton GPS** est vers le haut) la fonction GPS est activée.

En position 2 (**bouton GPS** vers le bas) la fonction GPS est désactivée.

En position 1 (interrupteur vers le haut) la fonction est activée.

En position 2 (interrupteur vers le bas) la fonction est désactivée.

Ces deux fonctions sont à utiliser en extérieur uniquement.

Lorsque vous volez en intérieur, il faut donc désactiver ces deux fonctions en mettant les interrupteurs vers le bas.

Configuration de la radiocommande

Pour rentrer dans le menu, rien de plus simple :

Maintenez le manche des gaz (celui de gauche en mode 2) au minimum puis appuyez sur l'autre stick en continu (celui de droite en mode 2).

Utilisez ensuite le stick de direction (droite) pour naviguer dans le menu et sélectionner en cliquant grâce au stick de droite.

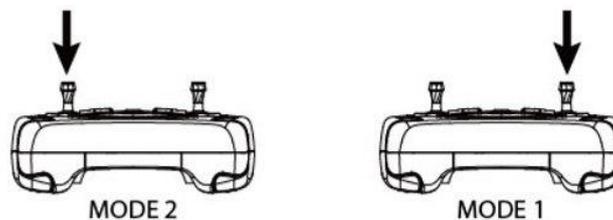
Dans ce menu, vous pourrez donc modifier la sensibilité des différents sticks (dans « sensitivity set up »), ou changer de mode pour un mode plus acrobatique (dans set manual).

Les différents modes de vol :

La fonction « headless mode » que nous pourrions aussi appeler mode IOC. Avec cette fonction le drone fera abstraction de l'avant/arrière, il suivra l'orientation du stick sans s'occuper de son avant ou arrière.

Pour activer cette fonction, il vous suffira d'appuyer verticalement sur le stick des gaz comme indiqué ci-dessous. Un double signal sonore « bip-bip » vous indiquera que la fonction est active, ainsi qu'une inscription « headless on » visible sur votre écran.

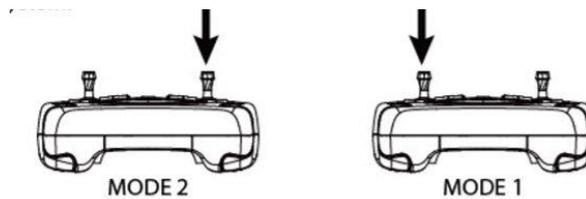
Même manipulation pour quitter la fonction avec le message « headless off » sur l'écran.



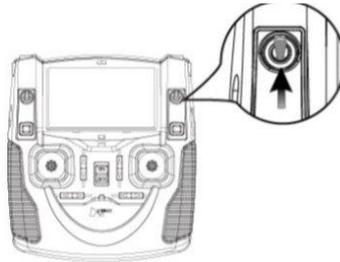
La fonction « follow me » : Avec cette fonction le drone suivra la radiocommande, ce qui oblige donc le drone mais aussi la radiocommande à capter suffisamment de satellites, c'est-à-dire 6 minimum.

Pour activer/désactiver cette fonction, même manipulation que la fonction précédente, mais en cliquant cette fois-ci sur l'autre stick.

Un signal sonore vous avertira dès que le mode sera actif et la notion « follow on » figurera sur votre écran.



La fonction RTH : Pour activer cette fonction, il faut être en mode GPS, (c'est-à-dire curseur vers le haut). Pour activer cette fonction, il vous suffit de mettre le curseur RTH vers le haut.



Une fois la fonction activée en plein vol, le drone reviendra se poser directement à son point de décollage.

Pour désactiver la fonction, rien de plus simple, il vous suffit de basculer le curseur à nouveau vers le bas.

Comme pour la fonction précédente, il faut que le drone capte au minimum 6 satellites.

Il existe aussi une autre fonction automatique que le drone gère lui-même. Il s'agit de la fonction failsafe. Dans ce cas, le drone viendra se reposer automatiquement à son point de décollage.

Cette fonction se déclenche automatiquement dès que le drone perd le signal de la radiocommande, soit à cause d'interférences, soit à cause de la distance, ou d'obstacles trop importants entre le drone et la radio....

Votre appareil est maintenant prêt à fonctionner. N'hésitez pas à nous contacter si vous rencontrer un souci dont la solution ne se trouverait pas dans cette notice.