

## HUBSAN FPV X4 DESIRE



### Avertissement de Sécurité

**OPÉRATION:** Soyez extrêmement prudent et responsable lorsque vous utilisez le drone. Les petits composants électroniques peuvent être endommagés par crash ou chute du X4 dans l'eau. Pour éviter d'autres dommages, remplacer immédiatement les pièces cassées ou défectueuses.

**Vol:** Prendre en compte la sécurité de soi-même et des autres en utilisation du X4. Ne pas voler le X4 dans les endroits où il y a du monde. Ne pas voler par mauvais temps. Ne jamais essayer d'attraper le X4 pendant qu'il est en vol. Ce modèle est destiné aux pilotes expérimentés âgés de plus de 14 ans. Éteindre le X4 après le vol pour empêcher de causer des blessures avec les hélices. Retirer toujours la batterie en fin de vol pour éviter des blessures causées par la mise en mouvement accidentelle des moteurs. Se protéger systématiquement des pièces en mouvement (hélices, moteurs). La phase de vol s'initialise dès la mise sous tension quel que soit le signal de l'émetteur. Les hélices à grande vitesse sont très dangereuses. Éteindre le X4 après chaque vol, sinon les hélices peuvent encore tourner et causer des blessures.

### Introduction

Merci d'avoir acheté le produit HUBSAN. Il est conçu comme un modèle RC prêt à l'utilisation, multifonctionnel, capable de vol stationnaire et de manœuvres acrobatiques. Merci de lire le manuel attentivement et de suivre toutes les instructions indiquées. Garder ce manuel pour toute référence future. Poids du quadricoptère: 155g (batterie comprise)

# Contenu du Produit

- 1 x Drone Hubsan X4 H502S FPV Desire
- 1 x Radiocommande 2.4 GHz avec écran FPV
- 1 x Batterie Lipo 2S 610 mAh 15C
- 1 x Chargeur
- 8 x Hélice
- 1 x Tournevis
- 1 x Manuel d'utilisation

## Pilotage du drone

La manette des gaz contrôle la montée et la descente. La pousser et le X4 monte. La tirer, il descend. La centrer, le X4 se stabilise et garde son altitude.

Déplacer la manette des gaz au-dessus de la position centrale pour décoller. (La manoeuvrer progressivement pour empêcher une montée trop rapide.)

La commande anti couple contrôle la rotation. La placer vers la gauche et le X4 tourne dans le sens antihoraire. La placer à droite pour une rotation dans le sens horaire. La centrer pour garder la direction actuelle et ne pas tourner. Un déplacement rapide entraîne une rotation rapide.

La commande de profondeur déplace le X4 vers l'avant et vers l'arrière. La poussez et le X4 vole vers l'avant. La tirez et il vole vers l'arrière. La centrer pour s'immobiliser. L'angle de mouvement de la manette correspond à l'angle d'inclinaison et de la vitesse de vol.

La commande Ailerons contrôle un déplacement gauche ou droite. La placer vers la gauche et le X4 va sur sa gauche. A droite, le X4 volera vers sa droite. La centrer pour garder la direction actuelle et ne plus se déplacer. L'angle de mouvement de la manette correspond à l'angle d'inclinaison et de vitesse.

Le commutateur GPS contrôle la fonction position attente. En position 1 (en haut), la fonction GPS fonctionne. En position 2 (vers le bas), la fonction GPS est inactive.

Le commutateur RTH contrôle la fonction retour automatique «maison.» En position 1 (en haut), la fonction RTH est activée. En position 2 (vers le bas), elle est inactive.

S'assurer que l'émetteur et le quadricoptère sont bien hors tension lors de l'insertion ou de l'éjection de la carte mémoire SD.

.

---

# PARAMETRAGES AVANCES

## MODE RTH (RETURN TO HOME) (MAISON) ENTRER EN MODE RTH

Poussez les sélecteurs GPS et le RTH pour entrer en mode RTH. Le système de commande de vol va prendre en main le quadricoptère pour lui faire exécuter un retour automatique vers le point de décollage.

Le MODE RTH ne fonctionne que lorsque le mode GPS est activé avec 6 satellites au minimum. Le point de départ est enregistré lorsque les moteurs sont activés et que 6 satellites GPS au minimum sont captés.

### GPS et PARAMETRAGE POSITIONNEMENT

1.) Le mode GPS ne fonctionne que lorsque le signal GPS a capté 6 satellites au minimum.

Poussez le commutateur GPS pour activer le positionnement GPS. Tirez le commutateur GPS pour quitter le positionnement GPS (seul le maintien d'altitude sera activé).

2.) Le point de saisie est enregistré lorsque les moteurs sont activés et que 6 satellites GPS au minimum sont captés.

3.) Il faut être dans un endroit ouvert pour rechercher les satellites GPS. 3 minutes sont nécessaires pour terminer la recherche. La force du signal GPS dépend de l'environnement de vol.

## MODE RTH (RETURN TO HOME) (MAISON) ENTRER EN MODE RTH

Poussez les sélecteurs GPS et le RTH pour entrer en mode RTH. Le système de commande de vol va prendre en main le quadricoptère pour lui faire exécuter un retour automatique vers le point de décollage.

Le MODE RTH ne fonctionne que lorsque le mode GPS est activé avec 6 satellites au minimum. Le point de départ est enregistré lorsque les moteurs sont activés et que 6 satellites GPS au minimum sont captés.

Tirez le commutateur RTH pour quitter ce mode.

### Mode HEADLESS (sans tête)

Ce mode signifie que l'avant du X4 sera la direction choisie par les manettes de l'émetteur lorsque le mode est activé. Appuyer sur la manette des gaz 0,5 seconde pour activer/désactiver le mode sans tête.

Appuyer sur la manette pour entrer en mode Headless, indiqué par deux "bip" et l'affichage de «HeadlessOn» à l'écran.

Appuyer à nouveau sur la manette pour quitter le mode Headless, indiqué par un "bip" sonore et l'affichage de "HeadlessOff" à l'écran.

### MODE FOLLOW ME

Ce mode indique au drone de suivre l'émetteur automatiquement comme si l'ensemble est intégré dans le système GPS.

Appuyer 0,5 seconde sur la manette de profondeur pour activer/désactiver le mode «follow me».

Appuyer sur la manette pour entrer dans le mode suivez-moi, indiqué par deux "bip" et l'affichage de «FollowON» à l'écran. Le drone se tourne et fait face à l'émetteur.

Appuyer à nouveau sur la manette pour sortir du mode, indiqué par un "bip" sonore et l'affichage de «FollowOff» à l'écran.

---

Le mode me suivre ne fonctionne que lorsque le GPS (à la fois sur l'émetteur et sur le drone) a au moins 6 satellites. Le mode «Followme» est désactivé dès la manœuvre d'un bouton ou d'une manette de l'émetteur.

#### MODE REPLI (Failsafe)

Le quadricoptère entre en mode sécurité lorsque la connexion avec l'émetteur est perdue. Le système de commande de vol va alors prendre le contrôle pour revenir au point de départ (HOME POINT). Ce mode aide à éviter blessures ou accidents.

#### CONDITIONS qui activent le mode FAILSAFE

- (1) Le transmetteur est mis hors tension.
- (2) La distance de la transmission du signal de l'émetteur est hors de portée.
- (3) le signal de l'émetteur a été interrompu par une autre forte interférence électronique.

Pour veiller à ce que le X4 puisse retourner en toute sécurité à son point d'origine lorsque le signal est perdu, n'évoluer que dans des zones entièrement dégagées.

Si le nombre de satellites GPS tombe en dessous de six pendant plus de 20 secondes pendant une phase de retour, le X4 descendra automatiquement. Le X4 ne saura pas éviter automatiquement des obstacles en mode failsafe

### INVERSION DES CANAUX

Si vous souhaitez inverser l'une des fonctions des manettes (par préférence personnelle) suivre les instructions ci-dessous. Soyez conscient que cela va changer les commandes : l'arrière deviendra l'avant, par exemple.

Tirer la manette des gaz à la position la plus basse et appuyer, simultanément, longuement sur le manche de pas pour entrer dans l'interface de menu principal. Pousser le manche vers le haut / bas pour sélectionner "Set inverse". Sélectionner "Exit" pour quitter.

### REGLAGE DE LA SENSIBILITE DES MANETTES

Si vous souhaitez modifier la sensibilité des manettes suivre les instructions ci-dessous.

Tirer la manette des gaz à la position la plus basse et appuyer longuement dessus pour entrer dans l'interface du menu principal. Pousser le manche vers le haut / bas pour sélectionner "Sensibilité Set", positionner la manette à droite pour entrer dans l'interface "régler la sensibilité", sélectionner «mode expert» ou «mode normal». Sélectionner "Exit" pour quitter.

Le réglage par défaut de la sensibilité est en mode Expert. Le quadricoptère ne peut pas être désarmé lorsque la valeur de la sensibilité est inférieure à "60".

### MODE MANUEL

Si vous souhaitez faire des vols acrobatiques, éteindre le GPS et suivre les instructions ci-dessous pour entrer dans le mode manuel.

Tirer la manette des gaz à sa position la plus basse et appuyer longuement sur son dessus pour entrer dans l'interface du menu principal. Pousser le manche vers le haut / bas pour sélectionner "Set Manual", la placer à droite pour entrer dans l'interface "SET MANUEL", sélectionner "ON" (sans fonction de l'altitude) ou "OFF" (avec fonction de l'altitude). Sélectionner «Exit» pour quitter.

---

## **CALIBRAGE DU COMPAS**

Effectuer cette procédure d'étalonnage avant le premier vol. 1.) Maintenir la manette des gaz à fond, manipuler plusieurs fois rapidement le sélecteur GPS jusqu'à l'affichage de "Calibcompass1" 2.) Tourner le X4 horizontalement dans le sens des aiguilles d'une montre jusqu'à ce que l'écran affiche "Calibcompass2" 3.) Mettre le nez du X4 vers le bas et le faire-le pivoter verticalement dans le sens antihoraire jusqu'à ce que "Calibcompass2" disparaisse de l'écran. 4.) Le calibrage du compas est effectué.

Le calibrage du compas est nécessaire avant le premier vol, sinon le système ne fonctionnera pas correctement. Le compas est très sensible aux interférences électromagnétiques qui peuvent provoquer des données incohérentes et conduire à des performances de vol médiocre ou même à un échec. Le calibrage régulier permet l'optimisation du compas.

## **CALIBRAGE EMETTEUR**

Mode 2: Placer les deux manettes dans l'angle supérieur gauche et allumer l'émetteur en même temps. Faire tourner les deux manettes en rond deux fois, puis appuyer sur un Trim pendant 1,5 secondes jusqu'à ce que la LED de l'émetteur reste en vert fixe, ce qui indique un étalonnage réussi. Mode 1: Placer le stick gauche dans son coin supérieur gauche et le stick droit dans le coin supérieur droit et allumer l'émetteur en même temps. Faire tourner les deux manettes en rond deux fois, puis appuyer sur un Trim pendant 1,5 secondes jusqu'à ce que la LED de l'émetteur reste en vert fixe, ce qui indique un étalonnage réussi.

## **SELECTION DE LA FREQUENCE 5.8 GHZ**

Mode 2: Placer les deux manettes dans l'angle supérieur gauche et allumer l'émetteur en même temps. Faire tourner les deux manettes en rond deux fois, puis appuyer sur un Trim pendant 1,5 secondes jusqu'à ce que la LED de l'émetteur reste en vert fixe, ce qui indique un étalonnage réussi. Mode 1: Placer le stick gauche dans son coin supérieur gauche et le stick droit dans le coin supérieur droit et allumer l'émetteur en même temps. Faire tourner les deux manettes en rond deux fois, puis appuyer sur un Trim pendant 1,5 secondes jusqu'à ce que la LED de l'émetteur reste en vert fixe, ce qui indique un étalonnage réussi.

L'émetteur trouve automatiquement la meilleure fréquence pour assurer une vidéo en direct avec une bonne qualité de transmission. Il est possible, si nécessaire de présélectionner la fréquence (entre 5730MHz et 5845MHz) pour obtenir une meilleure transmission vidéo. Tirer la manette des gaz à la position la plus basse, puis appuyer sur le manche pendant 1,5 seconde pour entrer dans l'interface du menu principal. Pousser le manche vers le haut/bas pour sélectionner "5.8G Frequency", pousser le stick vers la droite pour entrer dans l'interface «5.8 Frequency», sélectionner une fréquence adaptée.

## **Avis**

1. Lorsque la puissance de l'émetteur est faible, la LED rouge clignote rapidement et l'écran LCD devient noir. L'émetteur et X4 peuvent aussi se déconnecter. Remplacer immédiatement par des piles neuves.
2. Si, en phase de vol, les piles de l'émetteur sont faibles, atterrir immédiatement et remplacer les piles.
3. L'émetteur ne peut utiliser que des batteries LiPo2S, 4 piles AA ou de type AA NI-MH, d'autres choix peuvent endommager l'émetteur.

Les anciens appareils électriques ne doivent pas être jetés avec les déchets courants, mais doivent être éliminés séparément. Le dépôt au point de collecte communale est gratuit. La mise au dépôt de ces appareils usagés à ces lieux de collecte est sous la responsabilité de son propriétaire. Avec ce petit effort personnel, vous contribuez au recyclage des matières premières précieuses et au traitement des substances toxiques.

---